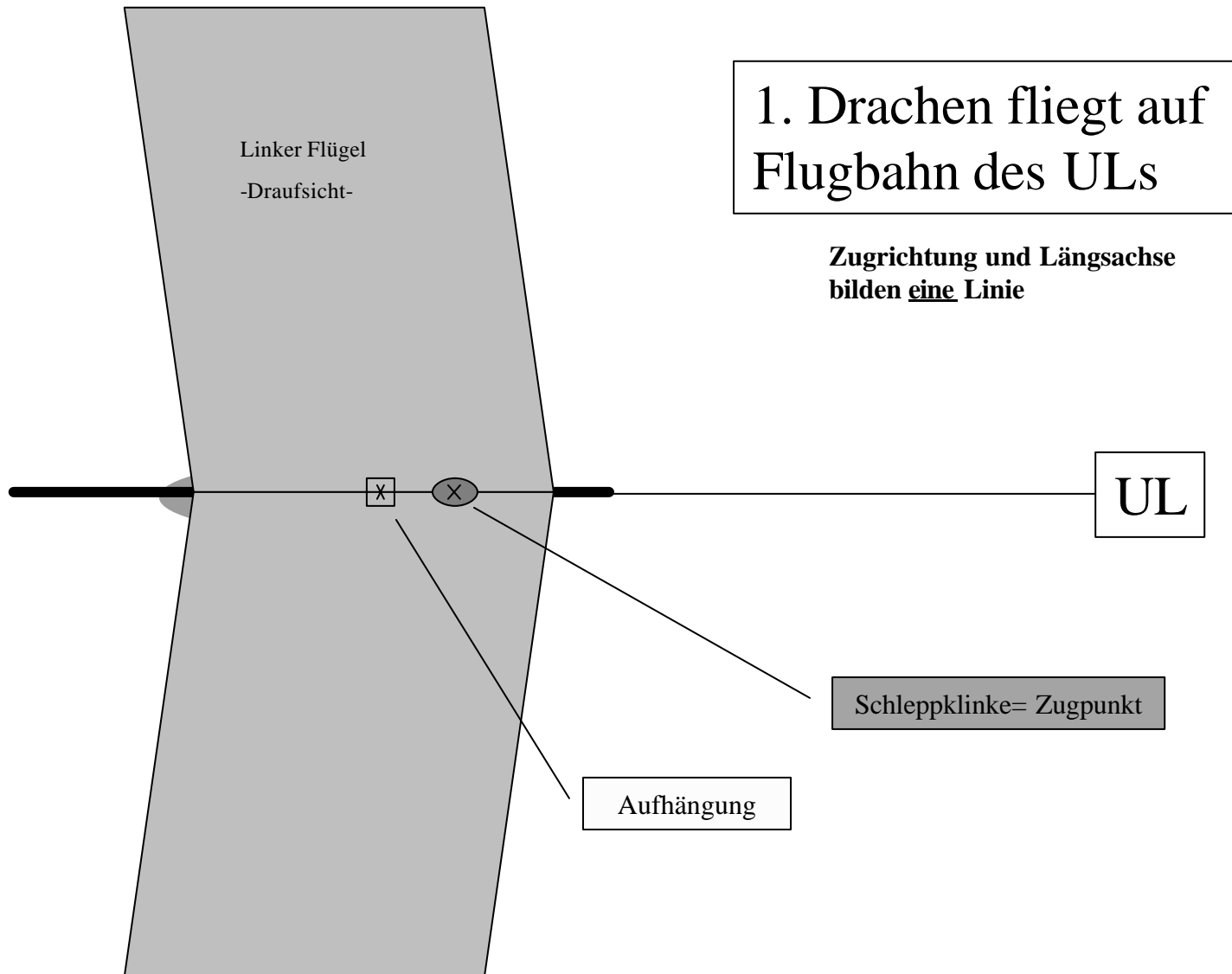
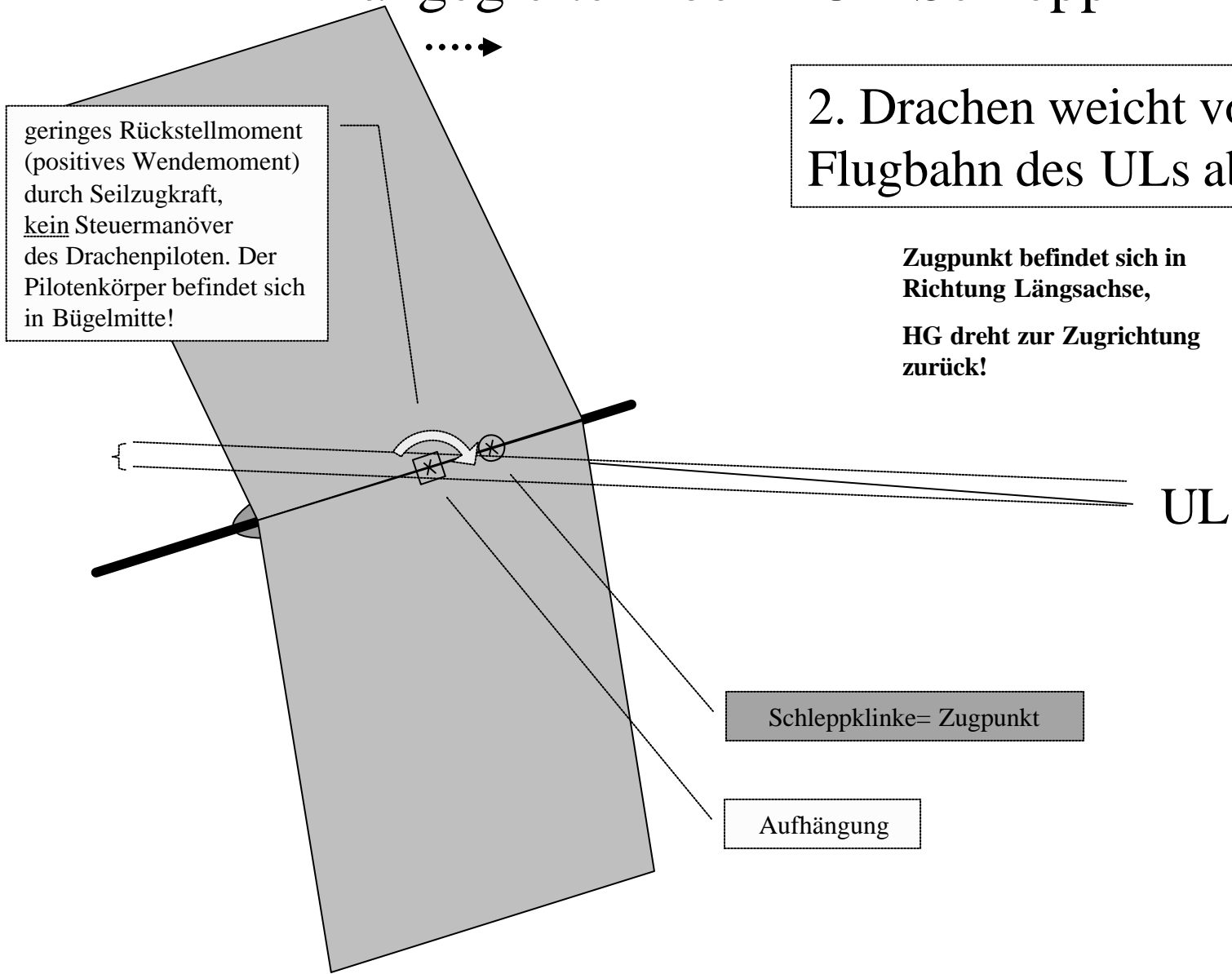


Steuerung von Gewichtskraft gesteuerten Hängegleitern beim UL-Schlepp



Steuerung von Gewichtskraft gesteuerten Hängegleitern beim UL-Schlepp

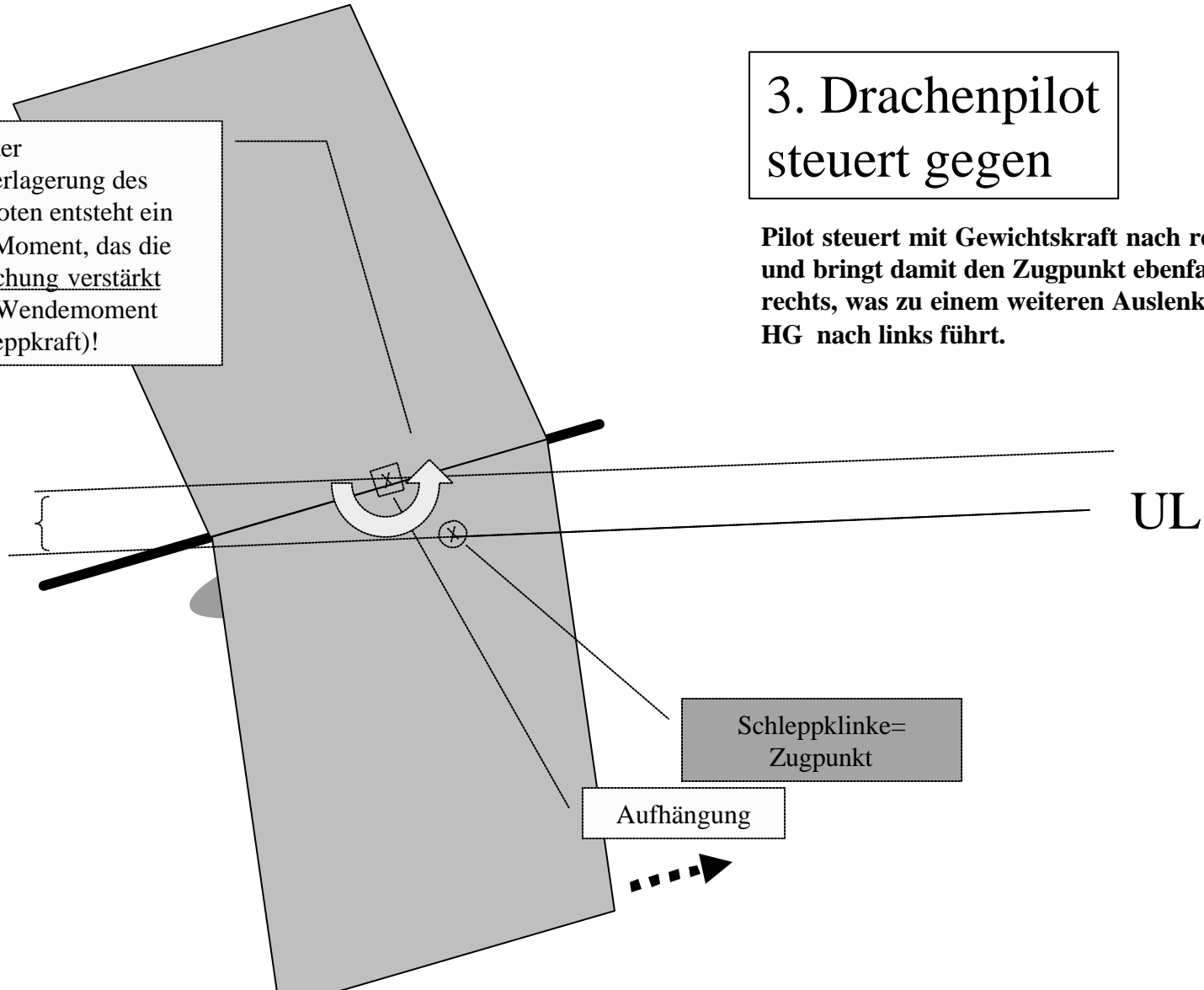


Steuerung von Gewichtskraft gesteuerten Hängegleitern beim UL-Schlepp

Als Folge der Gewichtsverlagerung des Drachepiloten entsteht ein netto Moment, das die ursprüngliche Abweichung verstärkt (negatives Wendemoment durch Schleppkraft)!

3. Drachepilot steuert gegen

Pilot steuert mit Gewichtskraft nach rechts und bringt damit den Zugpunkt ebenfalls nach rechts, was zu einem weiteren Auslenken des HG nach links führt.



Steuerung von Gewichtskraft gesteuerten Hängegleitern beim UL-Schlepp

